

لطفا به نکات ذیل توجه فرمایید :

- تمرینات خود را به صورت فایل PDF در سامانه LMS بارگذاری نمایید.
- نام گذاری فایل PDF به شکل " Last Name _ Student ID _ "HW" _ HW Number " باشد.
- تمرینات خود را تا ساعت ۲۴ موعده مقرر ارسال فرمایید.
- با توجه به اینکه پاسخ سوالات در پایان موعده تحویل در سامانه LMS قرار می گیرد ، به تمرینات ارسالی پس از مهلت تحویل نمره ای تعلق نخواهد گرفت.
- به پاسخ های تایپ شده ۵ نمره تشویقی (از ۱۰۰ نمره) تعلق می گیرد .
- لطفا در صورت نوشتن با دست ، پاسخ های خود را به صورت خوانا نوشته و ارسال نمایید.
- پاسخ هایی که به صورت **کاملا کپی** از دیگر پاسخ ها باشند ، به هردو (یا چند) پاسخ مشابه نصف نمره محاسبه شده تعلق می گیرد.

سوال ۱) تابع زیر را در نظر بگیرید ،

$$f(x) = x^3 + 6x^2 - 3x - 5$$

نقاط زینی ، ماکزیمم و مینیمم آن را با محاسبه بدست آورید .

سوال ۲) صحیح یا غلط بودن عبارات زیر با تحلیل مشخص نمایید.

- الف) جمع دو تابع محدب حتما محدب خواهد بود.
- ب) تفریق دو تابع محدب حتما محدب خواهد بود.
- پ) ضرب دو تابع محدب حتما محدب خواهد بود.
- ت) ماکزیمم دو تابع محدب حتما محدب خواهد بود.

سوال ۳) تابع زیر را در نظر بگیرید :

$$f(x, y) = x^2 + 2y^2 + axy$$

به ازای چه مقادیری از a (در صورت وجود) این تابع به ترتیب مقعر، محدب و نامعین خواهد بود؟

سوال ۴) تابع هزینه ی درجه دوم دومتغیره ی زیر را در نظر بگیرید :

$$f(x, y) = ax^2 + by^2 + 2cxy + dx + ey + f$$

نشان دهید تابع مذکور محدب است اگر و فقط اگر a و b نامنفی باشند و c حداکثر برابر با اندازه مطلق میانگین هندسی a و b باشد .

سوال ۵) تابع هدف زیر را در نظر بگیرید :

$$f(x) = [x(x-2)]^2 + x^2$$

بروزرسانی نیوتن را برای این تابع هدف زمانی که از مقدار $x=1$ شروع شود ، بدست آورید .

سوال ۶) آیا برای بروزرسانی نیوتن این امکان وجود دارد که علاوه بر رسیدن به مقدار مینیمم تابع ، به مقدار ماکزیمم آن دست یابد ؟ پاسخ خود را توجیه نمایید . در چه توابعی تضمین شده است که این روش به ماکزیمم علاوه بر مینیمم دست پیدا می کند ؟

سوال ۷) تابع تک متغیره ی $f(x) = x^3 - 3x$ می باشد ، می توان برای این تابع شکل چند متغیره ی زیر را تعریف نمود :

$$F(x_1, \dots, x_d) = \sum_{i=1}^d f(x_i)$$

نشان دهید این تابع ، یک ماکزیمم ، یک مینیمم و $2^d - 2$ نقطه ی زینی خواهد داشت .

سوال ۸) فرض کنید می خواهیم یک تابع ماتریسی $J(W)$ را از طریق روش گرادیان کاهش می نینیمم نماییم . یعنی رابطه ی بروزرسانی برابر است با :

$$W \rightarrow W - \varepsilon \nabla J(W)$$

که مقدار ε طول گام خواهد بود.

همچنین اطلاعات زیر را در ارتباط با گرادیان در اختیار داریم :

$$J(W - \varepsilon \nabla J(W)) = J(W) - \varepsilon \operatorname{tr}(\nabla J(W)^T \nabla J(W)) + O(\varepsilon^2)$$

-
- برای ماتریس M غیر صفر می توان نوشت :

$$\begin{aligned} \operatorname{tr}(M^T M) &= \sum_i (M^T M)_{ii} = \sum_i \sum_j (M^T)_{ij} (M)_{ji} = \sum_i \sum_j M_{ij} M_{ji} \\ &= \sum_{ij} (M_{ji})^2 > 0 \end{aligned}$$

که به این معنا می باشد که اگر گرادیان غیر صفر باشد داریم :

$$\operatorname{tr}(\nabla J(W)^T \nabla J(W)) > 0 \Rightarrow J(W - \varepsilon \nabla J(W)) < J(W)$$

بنابراین می توان گفت $\nabla J(W)$ گرادیان کاهش می باشد .

حال با توجه به اطلاعات فوق نشان دهید عبارت $A^T A \nabla J(W) B B^T$ برای ماتریس های غیر صفر A و B کاهش می یا ثابت می باشد . (منظور مقدار در تابع J می باشد .)

دانشجویان گرامی می توانید در صورت وجود هر گونه سوال و یا اشکال از طریق تلگرام ، بله و یا ایمیل زیر با اینجانب در ارتباط باشید.

A_Marzband@elec.iust.ac.ir